

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 10269060 A

(43) Date of publication of application: 09.10.98

(51) Int. CI

G06F 7/72 G09C 1/00 // G06F 17/10

(21) Application number: 10014250

(22) Date of filing: 27.01.98

(30) Priority:

27.01.97 JP 09 12667

(71) Applicant:

TOSHIBA CORP

(72) Inventor:

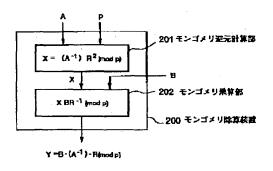
SHINPO ATSUSHI

(54) MONTGOMERY DIVISION DEVICE, MONTGOMERY INVERSE ELEMENT **CALCULATION DEVICE, MONTGOMERY DIVISION METHOD AND MONTGOMERY INVERSE ELEMENT CALCULATION METHOD** COPYRIGHT: (C)1998,JPO

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a Montgomery division device capable of obtaining a divided result in a Montgomery arithmetic area at a high speed.

SOLUTION: This Montgomery division device 200 for obtaining the divided result Y in the Montgomery arithmetic area to be Y=B.A' (-1).2 n mod N for the integer (n) of (n) L when a bit length at the time of binarily expressing N is defined as L for a positive integer N, the positive integer A (0≤A<N and A and N are mutually prime) and the positive integer B is provided with a Montgomery inverse element calculation part 201 for inputting the integer A and a modulus N and obtaining an inverse element X=A (-1).2 (2n) mod N and a Montgomery multiplication part 202 for inputting the obtained inverse element X, the modulus N and the B and obtaining the divided result Y=B.X.2 (-n) mod N.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-269060

(43)公開日 平成10年(1998)10月9日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	FΙ		•	
G06F	7/72		G06F	7/72		
G09C	1/00	6 5 0	G 0 9 C	1/00	650A	•
# G06F	17/10		G06F	15/31	Z	

審査請求 未請求 請求項の数12 OL (全 18 頁)

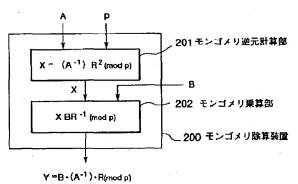
(21)出廢番号	特顧平10-14250	(71)出顧人	000003078
(22)出顧日	平成10年(1998) 1 月27日	/70\ V\$ HII 46	株式会社東芝 神奈川県川崎市幸区堀川町72番地
(31)優先権主張番号 (32)優先日	特願平9-12667 平 9 (1997) 1 月27日	(72)発明者	新保 淳 神奈川県川崎市幸区小向東芝町1番地 株 式会社東芝研究開発センター内
(33)優先権主張国	日本 (JP)	(74)代理人	弁理士 鈴江 武彦 (外6名)

(54) 【発明の名称】 モンゴメリ除算装置及びモンゴメリ逆元計算装置並びにモンゴメリ除算方法及びモンゴメリ逆元 計算方法

(57)【要約】

【課題】 本発明は、モンゴメリ演算域での除算結果を 高速に求めることのできるモンゴメリ除算装置を提供す ること。

【解決手段】 正の整数N、正の整数A($0 \le A < N$ 、AとNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現したときのビット長をLとして、 $n \ge L$ なる整数nに対して、 $Y = B \cdot A \cdot (-1) \cdot 2 \cdot n \mod N$ なるモンゴメリ演算域での除算結果Yを求めるモンゴメリ除算装置であって、整数Aと法Nを入力として逆元X = $A \cdot (-1) \cdot 2 \cdot (2n) \mod N$ を求めるモンゴメリ逆元計算部と、求められた逆元Xと法NとBを入力として除算結果Y = $B \cdot X \cdot 2 \cdot (-n) \mod N$ を求めるモンゴメリ乗算部とを備えたことを特徴とする。



【特許請求の範囲】

【請求項】】正の整数N、正の整数A(0 ≦ A < N、A と N は 互い に素)、正の整数 B に ついて、 N を 2 進表現 したときのビット長を L として、 n ≧ L なる整数 n に対 して、 Y = B · A · · 2 ° mod N なるモンゴメリ 演算域での除算結果 Y を求めるモンゴメリ除算装置であって、

整数Aと法Nを入力として逆元X=A⁻¹・2² mod Nを求めるモンゴメリ逆元計算手段と、

求められた逆元Xと法NとBを入力として除算結果Y = 10 $B \cdot X \cdot 2^{-1}$ modNを求めるモンゴメリ乗算手段とを備えたことを特徴とするモンゴメリ除算装置。

【請求項2】前記モンゴメリ逆元計算手段は、

整数AとKNを入力として中間結果 $C = A^{-1} \cdot 2^{k} = m$ od NとパラメータK ($L \le K \le 2L$) を求める逆元 計算手段と、

求められた中間結果Cとバラメータkと法Nを入力として逆元X=C・2**-*mod Nを求める逆元補正手段とを有することを特徴とする請求項1に記載のモンゴメリ除算装置。

【請求項3】正の整数N、正の整数A(0≦A<N、A とNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≧Lなる整数nに対して、Y=B・A⁻¹・2° mod Nなるモンゴメリ演算域での除算結果Yを求めるモンゴメリ除算装置であって、

整数Aと法Nを入力として第1の中間結果C = A⁻¹・2 * mod Nとパラメータk (L≦k≦2L)を求め る逆元計算手段と、

求められた第1の中間結果Cと法NとBを入力として第 30 2の中間結果D=B・C・2⁻ⁿ mod Nを求めるモンゴメリ乗算手段と、

このモンゴメリ乗算手段により求められた第2の中間結果Dと前記逆元計算手段により求められたパラメータ k と法Nを入力として除算結果 Y = D・2¹ mod N を求める逆元補正手段とを備えたことを特徴とするモンゴメリ除算装置。

【請求項4】正の奇整数N、正の整数A($0 \le A < N$ 、AとNは互いに素)について、Nを2進表現したときのビット長をLとして、 $n \ge L$ なる整数nに対して、X = 40 $A^{-1} \cdot 2^{2n} \mod N$ なるモンゴメリ演算域での逆元 Xを求めるモンゴメリ逆元計算装置であって、

整数Aと法Nを入力として中間結果C=A⁻¹·2^k m od Nとパラメータk(L≦k≦2L)を求める逆元 計算手段と、

求められた中間結果Cとバラメータkと法Nを入力として逆元X=C・2¹1-1 mod Nを求める逆元補正手段とを備えたことを特徴とするモンゴメリ逆元計算装置。

【請求項5】内部に中間変数を記憶する複数のレジスタ と、 前記レジスタを右または左にシフトするビットシフト器 と、

2つのレジスタの内容の加算または減算を行う加減算器と、

2つのレジスタの内容の大小比較およびレジスタ内部の 所定のビット位置の値の判定を行う判定器とを用いて前 記逆元計算部および前記逆元補正部を構成することを特 徴とする請求項4に記載のモンゴメリ逆元計算装置。

【請求項6】正の奇整数N、正の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)について、Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≧Lなる整数nに対して、X=A⁻¹・2' mod Nなるモンゴメリ演算域での逆元 Xを求めるモンゴメリ逆元計算装置であって、

初期状態を2進表現にてU=N、V=A、T=0、S= 1、k=0とし、

Uの最下位ビットがOならば、Uを右シフトし、Sを左シフトし、kをI増加するとともに、Vの最下位ビットがOならば、Vを右シフトし、Tを左シフトし、kをI増加する処理と、

20 Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U >Vならば、UからVを減じ、Uを右シフトし、TにS を加え、Sを左シフトし、kを1増加する処理と、 Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U ≦Vならば、VからUを減じ、Vを右シフトし、SにT を加え、Tを左シフトし、kを1増加する処理からなる 一連のループ処理を、V>0の間、繰り返し、

V=0になった場合、T≧NならばTからNを減じた後に、NからTを減じた値をTとし、T<NならばNから Tを減じた値をTとする逆元計算手段と、

30 初期状態をi=0とし、

前記逆元計算手段により求められたTを左シフトした 後、T≧NならばTからNを減じてiを1増加し、T< Nならばiを1増加するループ処理を、i<2n-kの 間、繰り返し、

i=2n-kになったときのTを逆元Xとする逆元補正手段とを備えたことを特徴とするモンゴメリ逆元計算装置。

【請求項7】初期状態としてNが設定されるUレジスタと、

初期状態としてAが設定されるVレジスタと、
初期状態として0が設定されるTレジスタと、
初期状態として1が設定されるSレジスタと、
初期状態として0が設定されるkレジスタと、
Uレジスタの右シフト、Vレジスタの右シフト、Tレジスタの左シフト、およびSレジスタの左シフトのうち指定されたものを実行するビットシフト器と、

UレジスタからVレジスタの内容を減じる処理、VレジスタからUレジスタの内容を減じる処理、Tレジスタに Sレジスタの内容を加える処理、SレジスタにTレジス

50 夕の内容を加える処理、TレジスタからNを減じる処

2

(3)

理、NからTレジスタの内容を減じる処理、およびkレ ジスタに 1 を加える処理のうち指定されたものを実行す る加減算器と、

Uレジスタの最下位ビットが0であるか否か、Vレジス タの最下位ビットがOであるか否か、Vレジスタの値が 0になったか否か、およびTレジスタの値がN以上であ るか否かを判断する判定器と、

前記ピットシフト器、前記加減算器および前記判定器を 制御する制御部を備えたことを特徴とする請求項6に記 載のモンゴメリ逆元計算装置。

【請求項8】正の整数N、正の整数A(0≦A<N、A とNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現 したときのビット長をしとして、n≥しなる整数nに対 $UT, Y = B \cdot A^{-1} \cdot 2$ " mod N $x = 3 \cdot 2$ 演算域での除算結果Yを求めるモンゴメリ除算方法であ って、

整数Aと法Nを入力として逆元X=A-1・2'm mod Nを求める第1のステップと、

求められた逆元Xと法NとBを入力として除算結果Y= B·X·2⁻" modNを求める第2のステップとを有 20 することを特徴とするモンゴメリ除算方法。

【請求項9】前記第1のステップは、

整数Aと法Nを入力として中間結果C=A-1・2* od Nとパラメータk (L≤k≤2L)を求め、

求められた中間結果Cとパラメータkと法Nを入力とし て逆元X=C・2²n-1</sup>mod Nを求めるものであると とを特徴とする請求項8に記載のモンゴメリ除算方法。 【請求項10】正の整数N、正の整数A(0≦A<N、 AとNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表 現したときのビット長をしとして、n≥しなる整数nに 30 対して、Y=B·A-1·2" mod Nなるモンゴメ リ演算域での除算結果Yを求めるモンゴメリ除算方法で

整数Aと法Nを入力として第1の中間結果C=A-1・2 mod Nとパラメータk (L≦k≦2L)を求め る第1のステップと、

この第1のステップにより求められた第1の中間結果C と法NとBを入力として第2の中間結果D=B·C·2 - mod Nを求める第2のステップと、

この第2のステップにより求められた第2の中間結果D 40 と前記第1のステップにより求められたパラメータkと 法Nを入力として除算結果Y=D・2'"- mod N を求める第3のステップとを有することを特徴とするモ ンゴメリ除算方法。

【請求項11】正の奇整数N、正の整数A(0≦A< N、AとNは互いに素)について、Nを2進表現したと きのビット長をLとして、n≧しなる整数nに対して、 X=A-1・2'n mod Nなるモンゴメリ演算域での 逆元Xを求めるモンゴメリ逆元計算方法であって、

整数Aと法Nを入力として中間結果C=A-1・2*

od Nとパラメータk (L≦k≦2L)を求め、 求められた中間結果Cとバラメータkと法Nを入力とし て逆元X=C・2³"-"mod Nを求めることを特徴と するモンゴメリ逆元計算方法。

【請求項12】正の奇整数N、正の整数A(0≦A< N、AとNは互いに素) について、Nを2進表現したと きのビット長をしとして、n≥しなる整数nに対して、 X=A-1・2'n mod Nなるモンゴメリ演算域での 逆元Xを求めるモンゴメリ逆元計算方法であって、

初期状態を2進表現にてU=N、V=A、T=O、S= 10 $I, k=0 \ge 0$

Uの最下位ビットが0ならば、Uを右シフトし、Sを左 シフトし、kを1増加するとともに、Vの最下位ビット がOならば、Vを右シフトし、Tを左シフトし、kを1 増加する処理と、

Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U >Vならば、UからVを減じ、Uを右シフトし、TにS を加え、Sを左シフトし、kを1増加する処理と、

Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U ≤Vならば、VからUを減じ、Vを右シフトし、SにT を加え、Tを左シフトし、kを1増加する処理からなる 一連のループ処理を、V>Oの間、繰り返し、

V=0になった場合、T≥NならばTからNを減じた後 に、NからTを減じた値をTとし、T<NならばNから Tを減じた値をTとする第1のステップと、

初期状態をi=0とし、

前記第1のステップにより求められた丁を左シフトした 後、T≧NならばTからNを減じてiを1増加し、T< Nならばiを1増加するループ処理を、i<2n-kの 間、繰り返し、

i=2n-kになったときのTを逆元Xとする第2のス テップとを有することを特徴とするモンゴメリ逆元計算 方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、計算機ネットワー クでのデータ通信におけるデータの暗号化や通信相手の 確認に利用される公開鍵暗号など奇数の整数を法とする 多倍長の四則演算を繰り返し利用する処理のためのモン ゴメリ除算装置及びモンゴメリ逆元計算装置並びにモン ゴメリ除算方法及びモンゴメリ逆元計算方法に関する。 [0002]

【従来の技術】情報通信ネットワークや計算機システム では、電子的な情報の交換・蓄積が行われる。そのよう なシステムが、大規模化し不特定多数のユーザが利用す る状況では、悪意のユーザによる情報の盗聴や改ざんな どが問題となり、その対策として公開鍵暗号技術を利用 する場合が多い。

【0003】公開鍵暗号では、多倍長の奇整数を法とす る演算で実現される方式が多く、その高速化が性能に影

5

響を与える。多倍長の奇整数を法とする四則演算の中で は、特に乗算と除算が処理時間に与える影響が大きい。 このうち、乗算を繰り返し実行する場合に適した計算ア ルゴリズムとして、モンゴメリ算法が知られている。 モンゴメリ算法は文献(1) P. L. Montgome ry, "Modularmultiplication without trial division", Math. of Comp. Vol. 44 No. 170、pp. 519-521(1985)に詳しい。 【0004】モンゴメリ算法は多倍長の剰余乗算を多倍 10 長乗算2回程度の処理量で計算する方法である。多倍長 の剰余算は多倍長の乗算よりも性能が劣ることが多く、 その分の高速化が実現できる。このモンゴメリ算法はモ ンゴメリ演算域の元(これも同じ剰余系である)の乗算 アルゴリズムであり、一般の剰余系での乗算をするに は、まず乗数と被乗数をモンゴメリ演算域に変換し、次 にモンゴメリ乗算を行ない、最後にモンゴメリ演算域か ら元の剰余系に結果を逆変換する。モンゴメリ変換とモ ンゴメリ逆変換はいずれも多倍長乗算1回程度の処理で あるため、剰余乗算を繰り返し行なう、べき乗演算では 変換と逆変換のオーバーヘッドが少なく、高速化が可能 である。したがって、RSA(Rivest-Sham ir-Adleman) 暗号など多くの公開鍵暗号で は、剰余系でのベキ乗剰余演算c=m° mod Nを その基本演算としているため、このモンゴメリ算法を有 効に利用することができる(ただし、単純にいくつかの 乗算を行なうだけの場合には、変換と逆変換のオーバー ヘッドのため必ずしも効率化にはつながらない)。

【0005】ところで、近年、新しい暗号方式が種々研究・提案されており、例えば楕円曲線暗号が公開鍵暗号の中で注目を集めている。これは、楕円曲線上の離散対数問題がRSA暗号のベースとなっている合成数の素因数分解に比べて計算量的に困難であるという予想に基づいている。

【0006】ことで、楕円曲線暗号の基本演算について 簡単に説明する。

[0007]有限体Fp(ただし、p>3) において、E(a, b)/Fp:y'=x'+ax+b mod p

ただし、 $0 \le a$, b < p なる整数、 $4 a^3 + 27 b^3 \ne 40$ 0 $m \circ d$ p で定義される曲線を有限体F p 上の楕円 曲線という。楕円曲線上の点とは、上式を満たす(x 、y)の組(ただし、 $0 \le x$ 、y < p なる整数)に無限遠点〇を加えたものをいう。この無限遠点〇は加算に関する単位元となる。

【0008】楕円曲線上の点は以下に示す加算に関して群をなす。楕円曲線上の点 $P=(\mathbf{x_1},\mathbf{y_1})$ 、 $Q=(\mathbf{x_1},\mathbf{y_2})$ の加算点を $S(\mathbf{x_3},\mathbf{y_3})$ とすると、次のようになる。ただし、 $-P=(\mathbf{x_1},-\mathbf{y_1})$ である。

【0009】(1) Qが単位元Oのとき、

S = P + Q = Q + P = P

(2) Q=-Pのとき、

S = P + Q = Q + P = O

(3) P≠Qのとき(ただし上記(1)(2)以外)、

 $x_1 = (y_2 - y_1)^2 / (x_2 - x_1)^2 - x_1 - x_2$ mod p

 $y_3 = (y_2 - y_1) (x_1 - x_3) / (x_2 - x_1)$

-y₁ mod p (4) P=Qのとき、

· y₁ ≠ 0 の場合

 $x_1 = (3x_1^2 + a)^2 / (2y_1)^2 - 2x_1$ mod p

 $y_3 = (3x_1^2 + a) (x_1 - x_3) / (2y_1) -$

 $y_1 \mod p$

 $y_1 = 0$ の場合

S = C

また、楕円曲線上の点P=(x,,y,)のe(整数) 倍演算は上記加算の繰り返しとして次のように定義される。

eP=P+P+…+P(Pをe回加算する)

ただし、e < 0 の場合は、点(-P)を(-e)倍する((-e) は正である)。e = 0 のときには 0P = 0とする。

【0010】楕円曲線暗号では、との楕円曲線上の点のスカラー倍演算(ベキ加算)が基本演算となる。例えば、楕円EIGamal暗号、楕円EIGamal署名、楕円DHなどにおける処理の大半を占める演算である。

30 【0011】したがって、RSA暗号が剰余乗算を基本 演算としているのに対して、楕円曲線暗号では、基本演 算を実現するのに四則演算が必要となる。

【0012】さて、楕円曲線暗号のように基本演算が多倍長の四則演算の繰り返し処理であるような場合、四則演算の中で処理に時間を要するものは、剰余乗算および剰余除算であり、暗号処理全体を高速化するには、これら剰余乗算および剰余除算を高速化する必要がある。このうち前者の剰余乗算は、文献(1)のモンゴメリ乗算のアルゴリズムなどを用いれば良い。

40 【0013】一方、剰余除算は逆元計算と剰余乗算との 組合せで実現でき、一般に逆元は拡張ユークリッド互除 法と呼ばれる算法で計算できる。しかし、一般にとのア ルゴリズムはそれほど高速ではない。より高速な逆元の 計算法として、多倍長整数の右シフト(1/2倍)、加 算、減算で構成された計算法が、例えば文献(2)Ka liski、B.S、Jr.、"The Montgo mery invers and its appli cation"、IEEE Tr. Comp.、Vo 1.44、No.8、pp.1064-1065、(A (

【0014】しかしながら、前述の文献(1)のモンゴメリ乗算と文献(2)の剰余系での除算の高速計算法をそのまま適用することはできない。なぜなら、モンゴメリ演算域と元の剰余系との変換・逆変換を乗算や除算のたびに実行しなければならず、オーバーヘッドが大きくなるからである。

【0015】また、剰余除算をモンゴメリ演算域で効率 良く求めるアルゴリズムはなかった。

【0016】このように、剰余除算を高速化することは 困難であるという問題点があった。

【0017】したがって、楕円曲線暗号のように基本演算が四則演算(剰余系演算)の繰り返し処理であるような暗号の処理を高速化することは困難であるという問題点があった。

[0018]

【発明が解決しようとする課題】以上説明したように、 従来、公開鍵暗号の基本演算である剰余系での乗算と除 算を含む演算の繰り返し処理を効率化する算法は実現されておらず、公開鍵暗号の一種である楕円曲線暗号など における全体としての処理時間の効率化が困難であると 20 いう問題があった。

【0019】本発明は、上記事情を考慮してなされたもので、モンゴメリ演算域での逆元を高速に求めることのできるモンゴメリ逆元計算装置及び方法、モンゴメリ演算域での除算結果を高速に求めることのできるモンゴメリ除算装置及び方法を提供することを目的とする。

[0020]

【課題を解決するための手段】本発明(請求項1)は、正の整数N、正の整数A(0 ≤ A < N、A と Nは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現したときのビ 30ット長をLとして、n ≥ Lなる整数nに対して、Y = B・A⁻¹・2" mod Nなるモンゴメリ演算域での除算結果Yを求めるモンゴメリ除算装置であって、整数Aと法Nを入力として逆元X = A⁻¹・2" mod Nを求めるモンゴメリ逆元計算手段と、求められた逆元Xと法NとBを入力として除算結果Y = B・X・2⁻¹ mod Nを求めるモンゴメリ乗算手段とを備えたことを特徴とする。

【0021】本発明(請求項2)は、請求項1に記載のモンゴメリ除算装置において、前記モンゴメリ逆元計算 40 手段は、整数Aと法Nを入力として中間結果 $C=A^{-1}$ ・ 2^{k} mod Nとパラメータk($L \le k \le 2L$)を求める逆元計算手段と、求められた中間結果Cとパラメータ kと法Nを入力として逆元 $X=C\cdot 2^{2n-k}$ mod Nを求める逆元補正手段とを有することを特徴とする。

【0022】本発明(請求項3)は、正の整数N、正の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現したときのビット長をしとして、n≧Lなる整数nに対して、Y=B・A⁻¹・2"mod Nなるモンゴメリ演算域での除算結果Yを求め 50

るモンゴメリ除算装置であって、整数Aと法Nを入力として第1の中間結果C=A⁻¹・2* mod Nとパラメータk(L≤k≤2L)を求める逆元計算手段と、求められた第1の中間結果Cと法NとBを入力として第2の中間結果D=B・C・2⁻¹ mod Nを求めるモンゴメリ乗算手段と、このモンゴメリ乗算手段により求められた第2の中間結果Dと前記逆元計算手段により求められたパラメータkと法Nを入力として除算結果Y=D・2⁻¹ mod Nを求める逆元補正手段とを備えたこ10 とを特徴とする。

【0023】本発明(請求項4)は、正の奇整数N、正の整数A($0 \le A < N$ 、 $A \ge N$ は互いに素)について、 $N \ge 2$ 進表現したときのビット長をLとして、 $n \ge L$ なる整数nに対して、 $X = A^{-1} \cdot 2^{2n} \mod N$ なるモンゴメリ演算域での逆元Xを求めるモンゴメリ逆元計算装置であって、整数 $A \ge L$ N $\ge A$ 入力として中間結果 $C = A^{-1} \cdot 2^{2n} \mod N$ とボルを入力として中間結果 $C \ge L$)を求める逆元計算手段と、求められた中間結果 $C \ge N$ ジェータ $K \ge L$ と法 $N \ge L$ がられた中間結果 $C \ge N$ で求める逆元補正手段とを備えたことを特徴とする。

【0024】本発明(請求項5)は、請求項4に記載のモンゴメリ逆元計算装置において、内部に中間変数を記憶する複数のレジスタと、前記レジスタを右または左にシフトするビットシフト器と、2つのレジスタの内容の加算または減算を行う加減算器と、2つのレジスタの内容の大小比較およびレジスタ内部の所定のビット位置の値の判定を行う判定器とを用いて前記逆元計算部および前記逆元補正部を構成することを特徴とする。

【0025】本発明(請求項6)は、正の奇整数N、正 の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)について、 Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≧Lな る整数nに対して、 $X = A^{-1} \cdot 2$ 'n mod Nなるモ ンゴメリ演算域での逆元Xを求めるモンゴメリ逆元計算 装置であって、初期状態を2進表現にてU=N、V= A、T=0、S=1、k=0とし、Uの最下位ピットが Oならば、Uを右シフトし、Sを左シフトし、kを1増 加するとともに、Vの最下位ビットがOならば、Vを右 シフトし、Tを左シフトし、kを1増加する処理と、U の最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U> Vならば、UからVを減じ、Uを右シフトし、TにSを 加え、Sを左シフトし、kを1増加する処理と、Uの最 下位ピットが1かつ∨の最下位ピットが1で、U≦∨な らば、VからUを減じ、Vを右シフトし、SにTを加 え、Tを左シフトし、kを1増加する処理からなる―連 のループ処理を、V > 0の間、繰り返し、V = 0になっ . た場合、T≧NならばTからNを減じた後に、NからT を減じた値をTとし、T<NならばNからTを減じた値 をTとする逆元計算手段と、初期状態をi=0とし、前 記逆元計算手段により求められたTを左シフトした後、

T≧NならばTからNを減じてiを1増加し、T<Nならばiを1増加するループ処理を、i<2n-kの間、繰り返し、i=2n-kになったときのTを逆元Xとする逆元補正手段とを備えたことを特徴とする。

【0026】本発明(請求項7)は、請求項6に記載の モンゴメリ逆元計算装置において、初期状態としてNが 設定されるUレジスタと、初期状態としてAが設定され るVレジスタと、初期状態としてOが設定されるTレジ スタと、初期状態として1が設定されるSレジスタと、 初期状態として0が設定されるkレジスタと、Uレジス(10) タの右シフト、Vレジスタの右シフト、Tレジスタの左 シフト、およびSレジスタの左シフトのうち指定された ものを実行するビットシフト器と、リレジスタからVレ ジスタの内容を減じる処理、VレジスタからUレジスタ の内容を減じる処理、TレジスタにSレジスタの内容を 加える処理、SレジスタにTレジスタの内容を加える処 理、TレジスタからNを減じる処理、NからTレジスタ の内容を減じる処理、および k レジスタに 1 を加える処 理のうち指定されたものを実行する加減算器と、Uレジ スタの最下位ビットが0であるか否か、Vレジスタの最 20 下位ビットが0であるか否か、Vレジスタの値が0にな ったか否か、およびTレジスタの値がN以上であるか否 かを判断する判定器と、前記ピットシフト器、前記加減 算器および前記判定器を制御する制御部を備えたことを 特徴とする。

【0027】本発明(請求項8)は、正の整数N、正の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≧Lなる整数nに対して、Y=B・A⁻¹・2"mod Nなるモンゴメリ演算域での除算結果Yを求め 30るモンゴメリ除算方法であって、整数Aと法Nを入力として逆元X=A⁻¹・2"mod Nを求める第1のステップと、求められた逆元Xと法NとBを入力として除算結果Y=B・X・2⁻¹ mod Nを求める第2のステップとを有することを特徴とする。

【0028】本発明(請求項9)は、請求項8に記載のモンゴメリ除算方法において、前記第1のステップは、整数Aと法Nを入力として中間結果 $C = A^{-1} \cdot 2^k - m$ od Nとハラメータk $(L \le k \le 2L)$ を求め、求められた中間結果C とバラメータk と法Nを入力として逆元 40 $X = C \cdot 2^{2^{n-k}} - m$ od Nを求めるものであることを特徴とする。

【0029】本発明(請求項10)は、正の整数N、正の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)、正の整数Bについて、Nを2進表現したときのビット長をしとして、n≧Lなる整数nに対して、Y=B・A⁻¹・2"mod Nなるモンゴメリ演算域での除算結果Yを求めるモンゴメリ除算方法であって、整数Aと法Nを入力として第1の中間結果C=A⁻¹・2¹ mod Nとパラメータk(L≦k≦2L)を求める第1のステップと、

この第1のステップにより求められた第1の中間結果Cと法NとBを入力として第2の中間結果D=B・C・2 mod Nを求める第2のステップと、この第2のステップにより求められた第2の中間結果Dと前記第1のステップにより求められたパラメータkと法Nを入力として除算結果Y=D・2^{2n-k} mod Nを求める第3のステップとを有することを特徴とする。

【0030】本発明(請求項11)は、正の奇整数N、正の整数A(0 \leq A<N、A<Nは互いに素)について、Nを2進表現したときのビット長をL<として、n \geq Lなる整数nに対して、 $X=A^{-1}\cdot 2^{2n}\mod N$ なるモンゴメリ演算域での逆元Xを求めるモンゴメリ逆元計算方法であって、整数A<と法Nを入力<として中間結果 $C=A^{-1}\cdot 2^{2n}\mod N$ とパラメータk($L\leq$ k \leq 2L)を求め、求められた中間結果Cとパラメータkと法Nを入力として逆元 $X=C\cdot 2^{2n-k}\mod N$ を求めることを特徴とする。

【0031】本発明(請求項12)は、正の奇整数N、 正の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)につい て、Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≥ Lなる整数nに対して、 $X = A^{-1} \cdot 2^{2n}$ mod Nな るモンゴメリ演算域での逆元Xを求めるモンゴメリ逆元 計算方法であって、初期状態を2進表現にてU=N、V =A、T=0、S=1、k=0とし、Uの最下位ビット がOならば、Uを右シフトし、Sを左シフトし、kを1 増加するとともに、Vの最下位ビットがOならば、Vを 右シフトし、Tを左シフトし、kを1増加する処理と、 Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U >Vならば、UからVを減じ、Uを右シフトし、TにS を加え、Sを左シフトし、kを1増加する処理と、Uの 最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U≦V ならば、VからUを減じ、Vを右シフトし、SにTを加 え、Tを左シフトし、kを1増加する処理からなる一連 のループ処理を、V>Oの間、繰り返し、V=Oになっ た場合、T≧NならばTからNを減じた後に、NからT を減じた値をTとし、T<NならばNからTを減じた値 をTとする第1のステップと、初期状態をi=0とし、 前記第1のステップにより求められたTを左シフトした 後、T≧NならばTからNを減じてiを1増加し、T< Nならばiを1増加するルーブ処理を、i<2n-kの 間、繰り返し、i=2n-kになったときのTを逆元X とする第2のステップとを有することを特徴とする。

【0032】本発明によれば、モンゴメリ演算域のままでモンゴメリ逆元計算を行なうモンゴメリ逆元計算手段とモンゴメリ乗算手段を用いるため、モンゴメリ演算域の元を入力として、モンゴメリ演算域での除算結果を直接求めることができる。この結果、モンゴメリ演算域と元の剰余系との変換・逆変換のオーバーヘッドがないため、モンゴメリ演算域での除算が高速に実現できる。

- 【0033】また、本発明によれば、モンゴメリ演算域

のままモンゴメリ逆元計算を行なうととができ、モンゴ メリ演算域と元の剰余系との変換・逆変換のオーバーへ ッドがないため、モンゴメリ演算域での逆元計算が高速 に実現できる。

【0034】また、本発明によれば、モンゴメリ演算域 での逆元計算が多倍長レジスタの加減算とビットシフト で実現できるため、ソフトウェア実装・ハードウェア実 装のどちらでも高速な装置構成が可能となる。さらに、 モンゴメリ演算域での除算も高速な装置構成が実現でき る。

【0035】したがって、楕円曲線暗号などのように剰 余系での乗算と除算を含む演算の繰り返し処理を基本演 算とする暗号において、全体としての処理時間を高速化 することができる。

【0036】なお、装置に係る本発明は方法に係る発明 としても成立し、方法に係る本発明は装置に係る発明と しても成立する。

【0037】また、装置または方法に係る本発明は、コ ンピュータに当該発明に相当する手順を実行させるため の(あるいはコンピュータを当該発明に相当する手段と 20 の2つである。 して機能させるための、あるいはコンピュータに当該発 明に相当する機能を実現させるための)プログラムを記 録したコンピュータ読取り可能な記録媒体としても成立 する。

[0038]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照しながら発明の 実施の形態を説明する。

【0039】なお、以下では、整数8, uについて8 mod uは、sをuで割ったときの剰余を表すものと する。

【0040】前述したようにモンゴメリ演算域での乗算 は一般に、剰余系での乗算よりも効率良く実装できるこ とが知られており、RSA暗号など剰余系の乗算を繰り 返す方式を実現する場合、モンゴメリ演算が利用される ことがある。しかし、RSA暗号のように暗号化・復号 化に乗算を用いるだけではなく、除算や逆元計算を用い る暗号もある。例えば、楕円曲線暗号では、剰余系での 四則演算を組合せて単位演算が構成され、その単位演算 を所定の回数繰り返すことで暗号アルゴリズムが構成さ れる。ところが、モンゴメリ演算域での除算や逆元計算 40 は、剰余系でのそれらと同様、 としては効率良く実装できるものがなく、楕円曲線暗号 等のように剰余系での四則演算を組合せて単位演算が構 成されるものについてはモンゴメリ演算域を利用した処 理の効率化が困難であった。

【0041】本実施形態に係る除算装置、逆元計算装置 は、それぞれモンゴメリ演算域での剰余除算、逆元計算 の結果を効率的に求めることができるようにしたもので ある。

【0042】最初に、通常の剰余系2p(pを法とする 剰余系を表す)とモンゴメリ演算域との関係およびモン 50 ゴメリ演算域での演算について説明する。

【0043】図12に、モンゴメリ演算域と剰余系Zp の2つの代数系の間における、定義域、元、逆元、およ び加算、減算、乗算、除算の四則演算の関係を示す。

【0044】なお、法の値pは整数であるが、好ましく は奇整数を用いる。また、暗号システムに適用する場 合、pには素数を用いることが多い。

【0045】剰余系乙pでの元をaとするとき、それに 対応するモンゴメリ演算域の元Aには、

10 $A = a \cdot R \mod p$ により与えられる。

> 【0046】一方、モンゴメリ演算域の元Aから剰余系 Zpの元aへの逆変換は、

 $a = A \cdot R^{-1} \mod p$ により与えられる。

【0047】ここで、Rはモンゴメリ演算域を定義する パラメータであり、その条件は、

(i) Rと法pとは互いに素であること

(ii) R > p

【0048】一般にRは2のべき乗(R=2")とし、 さらにハードウェアのワード長の倍数を用いることが多 い。演算幅をできるだけ小さくするためには、法pのビ ット数をLとした場合に、n≥Lを満たし、ワード長の 倍数である最小の値を用いることが好ましい。以下で は、簡単のために、nは法pのビット長しと等しいもの として説明する。

 $[0049] \boxtimes 13$ (a) (x, p=23, R=2) (n = 5) とした場合の剰余系 Zpの元aとモンゴメリ演算 30 域の元Aとの対応関係を一例として示す(ただし、現実 の暗号装置等で使用するpは非常に大きな整数であ る)。

【0050】モンゴメリ演算域での除算装置や逆元計算 装置では、R=2"を用いるものとする。

【0051】次に、モンゴメリ演算域での逆元計算と四 則演算は、剰余系Zpの元aに対しA=a・R mod pなるモンゴメリ演算域の元が対応することを考慮し て、図12のように定義できる。

【0052】まず、モンゴメリ演算域の加算および減算

A+B mod p

 $A = B \mod p$ で定義される。

【0053】次に、モンゴメリ乗算は、

A · B · R · mod p

により与えられる。

【0054】他のモンゴメリ演算域での演算はモンゴメ リ乗算ABR-1 mod pをもとにすると以下のよう のに定義される。

【0055】Aの逆元Xは、AとXを乗数・被乗数とし

てモンゴメリ乗算を行なったときに、モンゴメリ演算域 での単位元となるRを結果として与えるような値とな る。すなわち、逆元Xは、

 $A \cdot X = R^2 \mod p$ を満たす値である。

【0056】したがって、モンゴメリ演算域での法をp とするAについての逆元計算は、

 $X = A^{-1} \cdot R^2 \mod p$ により与えられる。

【0057】後述する本実施形態に係る逆元計算装置 は、入力Aと法pに対して、 $X = A^{-1} \cdot R^2$ pを効率的に求める装置である。

【0058】同様にして、法をp、Aを除数、Bを被除 数すとるモンゴメリ除算は、

 $Y = B \cdot A^{-1} \cdot R \mod p$

 $= B \cdot A^{1} \cdot R^{-1} \mod p$ (ただし、A' はモン ゴメリ演算域でのAの逆元)

により与えられる。

【0059】後述する本実施形態に係る除算装置は、入 カA, Bと法pに対して、B·A·R mod pを 効率的に求める装置である。

【0060】図13 (b) に、p=23、R=2' (n = 5)とした場合の剰余系 Zpにおける元 a と逆元xの 対応関係を一例として示す。また、図13(c)に、p = 23、R = 2' (n = 5) とした場合のモンゴメリ演 算域における元Aと逆元Xの対応関係を一例として示 す。

【0061】さて、このようなモンゴメリ演算を利用す るには、最初に剰余系乙pからモンゴメリ演算域への変 換を行ない、モンゴメリ演算域で所定の演算処理を繰り 30 返した後、モンゴメリ演算域から剰余系Zpへの逆変換 を行なう。なお、これら変換・逆変換はそれぞれ多倍長 乗算1回程度の処理であり、全体としてはあまり大きな オーバヘッドではない。

【0062】ととで、モンゴメリ演算を利用した具体例 を示す。

【0063】例えば、p=23、R=2'(n=5)と して、モンゴメリ演算を利用し剰余系乙pの元a=3の米

> $Y = B \cdot (A^{-1} \cdot R^2) \cdot R^{-1}$ mod p $= (B \cdot (A^{-1} \cdot R^{2}))$ $p) \cdot R^{-1} \mod p$ mod $= B \cdot X \cdot R^{-1} \mod p$

と変形して、まず、除数Aと法pを入力としてモンゴメ リ逆元計算部201によりモンゴメリ演算域でのAの逆 元Xを求め、次に、このXと上記の被除数Bと法pを入 力としてモンゴメリ乗算部202によりY=B·X·R pを求める。

【0069】モンゴメリ乗算部202は、剰余系での乗 算部に比べて高速に実現できることが知られており、本

* 逆元xを求める場合を考える。まず、剰余系Zpの元a =3をモンゴメリ演算域の元Aに変換すると、A=4が 求まる。次に、モンゴメリ演算域の元A=4の逆元Xと して、X=3が求まる。そして、モンゴメリ演算域の元 X = 3を剰余系 Z p の元 x に逆変換すると、 x = 8 が求 まる。なお、剰余系Zpの元a=3の逆元xを直接、剰 余系で求めると、x=8となり、上記の結果と一致する ことがわかる。

【0064】また、例えば、p=23、R=2* (n= 10 5)として、モンゴメリ演算を利用し剰余系 Zpの乗算 3×6を行なう場合を考える。まず、剰余系 Zpの3と 6をモンゴメリ演算域の4と8に変換し、Y=4×8× R^{-1} mod pから、Y=1が求まる。これを剰余系 Zpに逆変換すると、乗算結果としてy=18が求ま る。なお、剰余系Zpで直接y=3×6 mod pを 求めると、y=18となり、上記の結果と一致すること

【0065】また、例えば、p=23、R=2* (n= 5) として、モンゴメリ演算を利用し剰余系 Zpの剰余 除算6/2を行なう場合を考える。まず、剰余系乙pの 6と2をモンゴメリ演算域の8と18に変換し、被除数 18の逆元として16を求め、Y=8/18×R-1 m od $p = 8 \times 1.6 \times R^{-1}$ mod p m 6, Y = 4 m求まる。これを剰余系Zpに逆変換すると、除算結果と してy=3が求まる。なお、剰余系Zpで直接y=6/ 2 mod pを求めると、y=3となり、上記の結果 と一致することがわかる。

【0066】以下では、本実施形態に係るモンゴメリ演 算域での逆元計算装置および除算装置について説明す

【0067】図1に、本発明の一実施形態に係るモンゴ メリ演算域での除算装置の基本構成を示す。本除算装置 200は、モンゴメリ逆元計算部201とモンゴメリ乗 算部202を備えており、モンゴメリ逆元計算部201 とモンゴメリ乗算部202をシーケンシャルに利用して モンゴメリ除算装置200を構成している。

【0068】本実施形態では、モンゴメリ除算Y=B・ A-1・R mod pを、

技術を用いることができる。

【0070】図14に、モンゴメリ乗算部202におけ る処理手順の一例を示す。とこでは、2数A、Bに対し て、A・B・R⁻¹ mod Nを求めるものとして表記

 $[0071]V = -N^{-1} \mod R$ (f) N=-1 mod Rを満たすV)を求め(ステップS 101)、T=A·Bを求め(ステップS102)、₩ 実施形態では例えば文献(1)などに開示された公知の $50 = ((T mod R) \cdot V) mod Rを求め(ス$ テップS103)、T+W・NをTに代入し(ステップS104)、T=T/Rを実行する(ステップS105)。そして、T>Nならは(ステップS106)、TからNを滅ずる(ステップS107)。このときに得られるTが法をNとするAとBのモンゴメリ乗算結果である。なお、Rを2のべき乗にとれば、剰余算や除算は2進数の下位の切り出しや上位の切り出しで実現できる。また、Vの値を法Nについて計算しておくことで、処理

の効率化が可能である。

【0072】図15に、モンゴメリ乗算部202におけ 10る処理手順の他の例を示す。との処理手順は図14の処理手順を改良し、必要な演算を多倍長乗算2回程度にしたものである。とこでは、2数A、Bに対して、A・B・R⁻¹ mod Nを求めるものとして表記する。また、A、B、Nなどは、基数bで表現されているものとする。例えば、 $A=a_{r-1}$ $b^{r-1}+a_{r-2}$ $b^{r-1}+\cdots+a_1$ $b+a_0$ などの形式である。とこで、基数bは2のべき乗とし、例えば2°、21°である。もちろん、b=2でも構わない。

【0073】 $v_o = -N_o^{-1} \mod b$ (すなわち、 $v_o \cdot N_o = -1 \mod b$ を満たす v_o)を求め、また、T = 0、i = 0とし(ステップS201)、 $T + a_i B b^i$ をTに代入し(ステップS202)、 $m_i = t_i$ 、 $v_o \mod b$ を求め(ステップS203)、 $T + m_i N b^i$ をTに代入し(ステップS204)、iを1増加する。次に、ステップS206で、 $i \le (r-1)$ ならばステップS202に戻る。また、ステップS206で、i > (r-1)ならばループを抜けステップS207に移り、T = T/Rを実行する(ステップS207)。そして、T > Nならば(ステップS208)、TからNを減ずる(ステップS209)。このときに得られるTが法をNとするAとBのモンゴメリ乗算結果である。

【0074】この手順の1つの特徴は、ステップS207の実行直前において、Tの下位側のLブロックが全て0(すなわち、TはRの倍数)になる点にある。したがって、ワーク領域を削減することが可能となる。また、剰余算は2進数の下位の切り出しで実現できる。また、v。の値を法Nについて計算しておくことで、処理の効率化が可能である。

【0075】以上のようにモンゴメリ乗算部202は、効率的な実現が可能である。また、詳しくは後述するが、本発明によればモンゴメリ逆元計算部201を効率的に実現することができる。従って、本実施形態の除算装置200によれば、モンゴメリ演算域での除算を効率良く実行することができる。

いることができる。 【0077】本逆元計算装置201は、逆元計算部30

1と逆元補正部302を備えており、逆元計算部301 と逆元補正部302をシーケンシャルに利用してモンゴメリ逆元計算装置201を構成している。

【0078】本実施形態では、逆元計算 $X = A^{-1} \cdot R^2$ mod $p = A^{-1} \cdot 2^2$ mod p を、

 $X = A^{-1} \cdot (2^k \cdot 2^{2n-k}) \mod p$

 $= (A^{-1} \cdot 2^{k}) \cdot 2^{1n-k} \mod p$

= $(A^{-1} \cdot 2^k \mod p) \cdot 2^{2n-k} \mod p$ = $C \cdot 2^{2n-k} \mod p$

と変形して、まず、整数Aと法p(ただしAはpと互い に素)を入力として逆元計算部 301 により $C=A^{-1}$ ・ 2^* mod pとkを求める。ここで、kはL以上 2 L以下の整数で、Aとpから一意に決定される値である。次に、このCとkと法pを入力として逆元補正部 302 により逆元 $X=C\cdot 2^{2^*-k}$ mod p、すなわち $X=A^{-1}\cdot R^2$ mod pを求める。

【0079】図3および図4に、逆元計算部301にお 20 ける処理手順の一例を示す。

【0080】この手順は、Uレジスタ、Vレジスタ、Tレジスタ、Sレジスタの4つの多倍長レジスタを利用し、レジスタの左右へのシフト演算とレジスタ同士の加算、減算で構成され、ループの繰り返し回数がループカウンタとして用いる変数kに格納される。kの値は法pのビットサイズをLとするとき、L以上2L以下であり、加減算の処理量はO(L)であるため、全体でも高々O(L²)の処理量である。以下、図3および図4の手順を流れを追って説明する。

60 【0081】まず、与えられた法pをレジスタUに、p 以下の正の整数AをレジスタVに設定する。また、レジスタTに0、レジスタSに1、レジスタkに0をそれぞれ設定する(ステップS401)。以上が、変数初期化の処理である。

【0082】以降、ステップS402からステップS410の処理を、レジスタVが正の値である間(0になるまで)、繰り返す。

【0083】まず、レジスタVが0でなければ、繰り返し処理を続けるので、ステップS403にとぶ(ステッ 40 プS402)。

【0084】レジスタUの最下位ビットが0か否かを判定する(ステップS403)。もし0であれば、レジスタUを右に1ビットシフトし(ステップS411)、レジスタSを左に1ビットシフトして(ステップS412)、ステップS410にとぶ。そして、ステップS410にてkの値を1増加し、ステップS402に戻る。【0085】ステップS403にてレジスタUの最下位ビットが0でなければ、レジスタVの最下位ビットが0か否かを判定する(ステップS404)。もし0であれば、レジスタVを右に1ビットシフトし(ステップS4

13)、レジスタTを左に1ビットシフトして(ステップS414)、ステップS410にとぶ。そして、ステップS410にてkの値を1増加し、ステップS402に戻る。

【0086】ステップS403にてレジスタUの最下位 ビットが0でなく、ステップS404にてレジスタVの 最下位ビットが0でなければ、レジスタUとVの大小比較を行なう(ステップS405)。

【0087】もしU>Vならば、レジスタUからレジス して、ステップS5タVの内容を引き(ステップS415)、レジスタUを 10 プS503に戻る。 右に1ビットシフトし(ステップS416)、レジスタ 【0098】ステップにレジスタSの内容を加算し(ステップS417)、 記の処理ループを扱いことを左に1ビットシフトする(ステップS41 Tの値がモンゴメリ8)。そして、ステップS410にてkの値を1増加 508で逆元の値でし、ステップS402に戻る。 【0099】以上に

【0088】もしステップS405の結果、U<VもしくはU=Vの場合は、レジスタVからレジスタUの内容を引き(ステップS406)、レジスタVを右に1ビットシフトし(ステップS407)、レジスタSにレジスタTの内容を加算し(ステップ408)、レジスタTを20左に1ビットシフトする(ステップS409)。そして、ステップS410にてkの値を1増加し、ステップS402に戻る。

【0089】以上のループを繰り返し、ステップS40 2にてレジスタVが0になった場合、ステップS419 に移る。そして、まず、レジスタUの内容が1かどうか をチェックする。レジスタUの内容は入力Aと法pの最 大公約数になるので、もしUが1でなければAとpは互 いに素でないことになるので、Aの逆元は存在しない。 そのため、ステップS423でエラー処理をして終了す 30 す。 る。

【0090】エラーでない場合、すなわちステップS419にてレジスタUの内容が1である場合、ステップS420でTとpの大小比較を行ない、もしTがp以上であれば、Tからpを引き(ステップS421)、Tがp以下の整数になるようにする。そして、ステップS422でpからTの内容を引いた結果をTに格納して処理を終了する。

【0091】以上の処理により、Tの内容にはA⁻¹・2 mod pの計算結果が格納される。

【0092】次に、 $COT = A^{-1} \cdot 2^{k} \mod p$ k の値を逆元補正部302に入力して、モンゴメリ逆元値を計算する。

【0093】図5に、逆元補正部302の処理手順の一例を示す。以下、図5の手順を流れを追って説明する。【0094】まず、R=2"であるところのnを2倍した値をLにし、ループカウンタiを0に設定する(ステップS501)。

【0095】次に、ループの繰り返し回数としてL-kの値を求め、mに設定する(ステップS502)。

18

【0096】以降、ステップS503からステップS507の処理を、ループカウンタがmになるまで繰り返す。

【0097】すなわち、ステップS503でiとmを比較し、iがm未満の場合には、まず、レジスタTを1ビット左シフトする(ステップS504)。次に、Tとpの大小比較を行ない(ステップS505)、もしTがp以上であればTからpを引く(ステップS506)。そして、ステップS507にてiの値を1増加し、ステップS503に戻る。

【0098】ステップS503でi=mの場合には、上記の処理ループを抜ける。このループを抜けた時点での Tの値がモンゴメリ逆元値である。最後に、ステップS 508で逆元の値Tを出力して処理を終了する。

【0099】以上に示した図3、図4、図5の手順はレジスタの加減算とビットシフトのみで実現されるため、 効率的な装置化が可能である。

【0100】以下では、具体例を用いて、本実施形態のモンゴメリ逆元計算装置(または除算装置200のモンゴメリ逆元計算部)201の動作を説明する。

【0101】 ことでは、一例として、法の値p=23、R=2'(n=5)としたときに、モンゴメリ演算域での元A=19の逆元を求める場合について示す。

【0102】図6(a)、(b)には、逆元計算部301における、Uレジスタ、Vレジスタ、Tレジスタ、Sレジスタのそれぞれの内容を2進数で表した値(ただし、TレジスタとSレジスタにおける上位側ビットの0の表示は省略してある)と、ループカウンタkの内容を10進数で表した値の変遷を、各処理ループについて示す。

【0103】また、図6(c)には、逆元補正部302における、Tレジスタの内容を2進数で表した値(ただし、上位側ビットの0の表示は省略してある)の変遷を、各処理ループについて示す。

【0104】まず、逆元計算部301において、初期化 処理の結果、Uレジスタ=p=10111、Vレジスタ=A=10011、Tレジスタ=0、Sレジスタ=1、k=0が設定される。

【0105】1回目のループでは、U>Vからステップ 40 S405にてYesとなり、ステップS415~S41 8とS410が実行される。この結果、Uレジスタ=0 0010、Vレジスタ=10011、Tレジスタ=1、 Sレジスタ=10、k=1となる。

【0106】2回目のループでは、LSB(U)=0からステップS403にてYesとなり、ステップS41 1とS412とS410が実行される。この結果、Uレジスタ=00001、Vレジスタ=10011、Tレジスタ=10、Sレジスタ=100、k=2となる。

【0107】3回目のループでは、U<Vからステップ 50 S405にてNoとなり、ステップS406~S409 とS410が実行される。この結果、Uレジスタ=00 001、Vレジスタ=01001、Tレジスタ=10、 Sレジスタ=101、k=3となる。

【0108】以上のようにして処理を繰り返した結果、 7回目のループの実行後、Uレジスタ=00001、V レジスタ=00000、Tレジスタ=100000、S レジスタ=10111、k=7となり、Vレジスタ=00000となったので、処理ループを抜ける。

【0109】次に、U=1であるからステップS419 にてyesとなり、T>pであるからステップS420 10 タUに、p以下の正の整数AをレジスタVに設定する。 にYesとなり、この結果、ステップS421にてT= T-P=100000-10111=10012最後にステップS422にてT=p-T=10111-1001=1110となる。

【0110】従って、逆元計算部301の出力は、T= 1110 (=10進数表現で14)、k=7となる。

【0111】次に、逆元補正部302において、初期状 態として、T=11110、i=0、m=3に設定される (iとmの値は10進数で表す)。

【0112】1回目のループでは、Tレジスタが左シフ 20 トされてT=11100となり、ステップS505でY esとなるためステップS506にてT=101とな り、そして i = 1 となる。

【0113】2回目のループでは、Tレジスタが左シフ トされてT=1010となり、ステップS505でNo となるためステップS506は実行されず、i=2とな る。

【0114】3回目のループでは、Tレジスタが左シフ トされてT=10100となり、ステップS505でN oとなるためステップS506は実行されず、i=3=30mとなり、処理ループを抜ける。

【0115】 この結果、出力T=10100=10進数 表現で20となる。

【0116】 このようにして、法の値p=23、R=2 * (n=5)としたときにおける、モンゴメリ演算域で の元A=19の逆元X=20を得ることができる。

【0117】なお、モンゴメリ演算域での元19と20 にそれぞれ対応する、剰余系Zpでも元を求めると、2 0と15になる。すなわち、剰余系2pでの元20の逆 元として、15が得られたことになる。

【0118】以下では、前述した逆元計算部301や逆 元補正部302における処理の他の例をそれぞれ示す。

【0119】まず、図7および図8に逆元計算部301 の処理手順の他の例を示す。この手順は図3および図4 に示した処理手順と原理的には同じであるが、図3およ び図4の手順においてステップS403とステップS4 04でそれぞれ多倍長レジスタUとVの最下位ビットだ けを判定の基準に用い、最下位ビットが0の場合に後続 の手順であるステップS411およびステップS41 2、ステップS413およびステップS414で1ビッ 50

トだけレジスタのシフトを行っていたものを、最下位ビ ットから〇が複数連続する場合には一度に複数ビットの シフトを可能とするように改良したものである。このよ うに、一度に複数ビットをまとめて処理する方が有利な 場合は多く、特にソフトウェア実装において高速とな

【0120】以下、図7および図8の手順を流れを追っ て説明する。

【0121】まず、入力として与えられた法pをレジス また、レジスタTにO、レジスタSに1、レジスタkに 0をそれぞれ設定する(ステップS601)。

【0122】以降、ステップS602からステップS6 12の処理を、レジスタVが正の値である間(0になる まで)、繰り返す。

【0123】ステップS602でレジスタVが0でなけ れば、まず、レジスタリの最下位ビットからの"0"の 連長をカウントしてこの値をwとする(ステップS60 3)。次にwが0か否かを判定し(ステップS60

4)、もし0でなければ、レジスタUをwビットだけ右 シフトし (ステップS613)、レジスタSをwビット だけ左シフトし(ステップS614)、ループカウンタ Kにwを加え(ステップS615)、ステップS602 へとぶ。

【0124】ステップS604でwが0ならば、レジス タVの最下位ビットからの"O"の連長をカウントして この値をwとする(ステップ605)。次にwが0かど うかを判定し(ステップS606)、もし0でなけれ ば、レジスタVをwビットだけ右シフトし (ステップS 616)、レジスタTをwビットだけ左シフトし (ステ ップS617)、ループカウンタKにwを加え(ステッ プS618)、ステップS602へとぶ。

【0125】ステップS606でwが0ならば、レジス タUとVの大小比較をし(ステップS607)、もしU >Vならば、レジスタUからレジスタVの内容を引き (ステップS619)、レジスタUを右に1ビットシフ トし (ステップS620)、レジスタTにレジスタSの 内容を加算し(ステップS621)、レジスタSを左に 1ピットシフトし(ステップS622)、ループカウン 40 夕Kに1を加え (ステップS623)、ステップS60 2へとぶ。

【0126】もしステップS607の結果、U<Vもし くはU=Vの場合は、レジスタVからレジスタUの内容 を引き (ステップS608)、レジスタVを右に1ビッ トシフトし(ステップS609)、レジスタSにレジス タTの内容を加算し(ステップS610)、レジスタT を左に1ビットシフトし(ステップS811)、ループ カウンタKに1を加え(ステップS623)、ステップ S602へもどる。

【0127】以上のループを繰り返し、ステップS60

22

2でレジスタVが0になった場合、処理ループを抜け、まず、レジスタUの内容が1かどうかをチェックする (ステップS624)。レジスタUの内容は入力Aと法pの最大公約数になるので、もしUが1でなければステップS628でエラー処理をして終了する。

【0128】エラーでない場合、すなわちステップS624にてレジスタUの内容が1である場合、レジスタTとpの大小比較をし(ステップS625)、もしTがp以上であれば、Tからpを引き(ステップS626)、Tがp以下の整数になるようにする。そして、ステップ10S627でpからTの内容を引いた結果をTに格納して処理を終了する。

【0129】以上の処理により、Tの内容としてA⁻¹・2¹ mod pが計算される。

【0130】次に、逆元補正部302の処理の流れの別の一例を図9、図10に示す。

【0131】この手順も図5に示した処理手順と原理的 はは同じであるが、図5の手順においてステップS50 ープを打4で多倍長レジスタTを1ビットだけ左シフトを行うこ り、このとを繰り返していたものを、一度に複数ビットのシフト 20 了する。を可能とするように改良したものである。このように、 「014 一度に複数ビットをまとめて処理する方が有利な場合は 手順もし多く、特にソフトウェア実装において高速となる。 る。

【0132】以下、図9、図10の手順を流れを追って 説明する。

【0133】まず、R=2ⁿ であるところのnを2倍した値をLにし、ループカウンタiを0に設定する(ステップS701)。

【0134】次に、ループの繰り返し回数としてL-kの値を求め、mに設定する(ステップS702)。

【0135】以降、ステップS703からステップS7 10の処理を、ループカウンタiがmになるまで繰り返す。

【0136】ステップS703でiとmを比較し、iがm未満の場合には、まず、レジスタTを法pと同じサイズの2進数と見たときに最上位ビットからの"0"の連長をカウントしてこの値をwとする(ステップS704)。

【0137】次に、wが0かどうかを判定し(ステップ S705)、もし0ならばレジスタTを1ビットだけ左 40 シフトする(ステップS712)。この結果、Tの値は pより大きくなるのでステップS713でレジスタTか らpの値を減ずる。そして、ループカウンタiに1を加 え(ステップS714)、ステップS703へとぶ。ス テップS705でwが0でなければ、次にi+wを計算*

* し、この値とmの大小比較を行う(ステップS70 6)。もしi+w>mならば、wをm-iとし(ステップS715)、レジスタTをwビットだけ左シフトする (ステップS716)。ループカウンタはmとする(ステップS717)。ここではステップS716の左シフトの結果は必ずpよりも小さいため、補正は不要であり、ステップS703へとぶ。

【0138】ステップS706でi+w<mもしくはi+w=mの場合には、レジスタTをwビットだけ左シフトする(ステップS707)。この結果、Tの値はpより大きくなる可能性があるので、ステップS708でTとpの大小比較を行い、Tがp以上の場合はTからpの値を減ずる(ステップS709)。最後にループカウンタiにwを加え(ステップS710)、ステップS703に戻る。

【0139】以上のループを繰り返し、ステップS703でi=mになった場合、処理ループを抜ける。とのループを抜けた時点でのTの値がモンゴメリ逆元値であり、この値を出力して(ステップS711)、処理を終了する。

【0140】以上に示した図7と図8、図9と図10の 手順もレジスタの加減算とビットシフトのみで実現される。

【0141】なお、図2のモンゴメリ逆元計算装置や図1のモンゴメリ除算装置のモンゴメリ逆元計算部において、逆元計算部301としては、図3と図4、図7および図8のいずれかを、また、逆元補正部302としては、図5、図9と図10のいずれかを、それぞれ任意に組み合わせて利用可能である。

30 【0142】ところで、本モンゴメリ除算装置は、図1 で例示した構成に限定されず、他の構成も可能である。 図16に、本実施形態に係るモンゴメリ除算装置の基本 構成の他の例を示す。

【0143】図2に例示したようにモンゴメリ逆元計算機装置は、一例として、逆元計算部301と逆元補正部302に分割できるが、図16では、この逆元計算部301をモンゴメリ乗算部202の前段に、また、逆元補正部302をモンゴメリ乗算部202の後段に配置した構成となっている。これは、逆元計算部301の出力Cに対しては、逆元補正部302の演算も、モンゴメリ乗算部202の演算も共に乗算であることから、その順序に対する可換性が成立することに基づいている。これを数式で表現すると以下のようになる。

[0144]

 $Y = B \cdot A^{-1} \cdot R \mod p$ = $B \cdot (A^{-1} 2^{\kappa}) 2^{-\kappa} \cdot (R^{-1} R^{2}) \mod p$ = $B \cdot (A^{-1} 2^{\kappa} \mod p) \cdot R^{-1} (R^{2} \cdot 2^{-\kappa}) \mod p$ = $(B \cdot C \cdot R^{-1} \mod p) \cdot 2^{2n-\kappa} \mod p$ = $D \cdot 2^{2n-\kappa} \mod p$

タに所定の機能を実現させるための) プログラムを記録

したコンピュータ読取り可能な記録媒体として実施する こともできる。

【0152】本発明は、上述した実施の形態に限定され るものではなく、その技術的範囲において種々変形して 実施することができる。

[0153]

【発明の効果】本発明によれば、モンゴメリ演算域での 逆元計算と乗算を行って除算結果を得るので、モンゴメ 10 リ演算域の元を入力として、モンゴメリ演算域での除算 結果を直接求めることができる。この結果、モンゴメリ 演算域と元の剰余系との変換・逆変換のオーバーヘッド がないため、モンゴメリ演算域での除算が高速に実現で きる。

【0154】また、本発明によれば、モンゴメリ演算域 のままモンゴメリ逆元計算を行なうことができ、モンゴ メリ演算域と元の剰余系との変換・逆変換のオーバーへ ッドがないため、モンゴメリ演算域での逆元計算が高速 に実現できる。

【0155】また、本発明によれば、モンゴメリ演算域 20 での逆元計算が多倍長レジスタの加減算とビットシフト で実現できるため、ソフトウェア実装・ハードウェア実 装のどちらでも高速な装置構成が可能となる。さらに、 モンゴメリ演算域での除算も高速な装置構成が実現でき

【0156】したがって、楕円曲線暗号などのように剰 余系での乗算と除算を含む演算の繰り返し処理を基本演 算とする暗号において、全体としての処理時間を高速化 することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るモンゴメリ演算域での除算計算装 置の一構成例を示す図

【図2】本発明に係るモンゴメリ演算域での逆元計算装 置の一構成例を示す図

【図3】図2の逆元計算部での処理手順の一例を示すフ ローチャート

【図4】図2の逆元計算部での処理手順の一例を示すフ ローチャート

【図5】図2の逆元補正部での処理手順の一例を示すフ ローチャート

【図6】図2の逆元計算装置の具体的な動作例を説明す るための図

【図7】図2の逆元計算部での処理手順の他の例を示す フローチャート

【図8】図2の逆元計算部での処理手順の他の例を示す フローチャート

【図9】図2の逆元補正部での処理手順の他の例を示す フローチャート

【図10】図2の逆元補正部での処理手順の他の例を示

このようにモンゴメリ除算装置は必ずしもモンゴメリ逆 元計算部とモンゴメリ乗算部をシーケンシャルに利用し なくても構成できる。重要なことは、モンゴメリ除算で あるY=B(A-1)R mod pを効率的に計算する ことであり、そのためにモンゴメリ逆元計算装置の構成 部品 (モジュール) である逆元計算部と逆元補正部を分 離して用いることもできる。

【0145】以上のように本実施形態によれば、楕円曲 線暗号など多倍長の四則演算の繰り返し処理を高速に処 理する場合に、モンゴメリ演算域での元を入力として、 モンゴメリ逆元計算やモンゴメリ除算を実行することが できる。したがって、最初に元の剰余系からモンゴメリ 演算域に元を変換した後は、モンゴメリ演算域のままで 繰り返し処理を実行できる。最後にモンゴメリ演算域か ら元の剰余系に逆変換すれば良いので全体としてのモン ゴメリ変換・逆変換のオーバーヘッドを小さくできる。 また、本実施形態のモンゴメリ逆元計算およびモンゴメ リ除算は多倍長レジスタの加減算とビットシフトのみで 実現できるため、ソフトウェア・ハードウェアのどちら でも効率良く実現できる。

【0146】以下では、本実施形態に係るモンゴメリ演 算域での逆元計算装置のハードウェア構成について説明 する。

【0147】図11に、本逆元計算装置の一構成例をブ ロック図で示す。

【0148】本逆元計算装置は、多倍長レジスタU(8 01)、多倍長レジスタV(802)、多倍長レジスタ S(803)、多倍長レジスタT(804)とループカ ウンタとなる単精度のレジスタK(805)、演算部と して加減算器806とビットシフタ807、加減算器8 30 06の出力を格納する多倍長のレジスタ808とビット シフタ807の出力を格納する多倍長のレジスタ80 9、そして全体の動作を制御する制御部(図示せず)を 構成要素として持つ。これらの各構成要素は、データ・ バス810に結線されており、相互にデータの転送が可 能である。制御部では、前述したような処理手順に従い レジスタの特定ビットの0/1判定やレジスタの特定部 分の0の連長の検査なども行う。

【0149】図2における逆元計算部301は、この構 成要素を図3および図4、もしくは図7および図8に従 40 う動作を行うように制御することによって実現され、図 2における逆元補正部302は、法pを空いているレジ スタ (例えばUレジスタ) に設定し、図5もしくは図9 および図10に従う動作を行うように制御することによ って実現される。

【0150】なお、以上の各機能は、ソフトウェアとし ても実現可能である。

【0151】また、本実施形態は、コンピュータに所定「 の手順を実行させるための(あるいはコンピュータを所 定の手段として機能させるための、あるいはコンピュー 50 すフローチャート

【図11】本発明に係るモンゴメリ演算域での逆元計算 装置のハードウェア構成を示すブロック図

【図12】モンゴメリ演算域と剰余系Zpの演算の対応 を示す図

【図13】モンゴメリ演算域と剰余系Zpの元および逆元の具体例を示す図

【図14】図1のモンゴメリ乗算部での処理の一例を示 すフローチャート

【図15】図1のモンゴメリ乗算部での処理の他の例を 示すフローチャート

【図16】本発明に係るモンゴメリ演算域での除算計算 装置の他の構成例を示す図 > *【符号の説明】

200…モンゴメリ除算装置

201…モンゴメリ逆元計算装置(モンゴメリ逆元計算部)

26

202…モンゴメリ乗算部

301…逆元計算部

302…逆元補正部

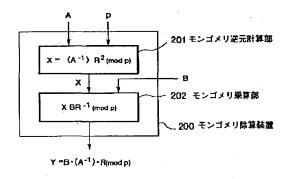
801, 802, 803, 804, 805, 808, 8

09…レジスタ

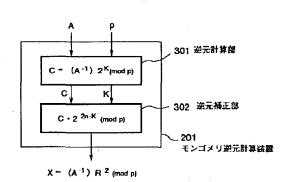
10 806…加減算器

807…ビットシフタ

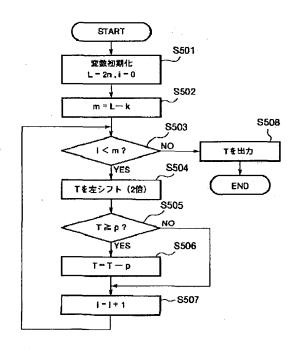
【図1】



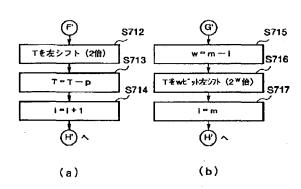
【図2】



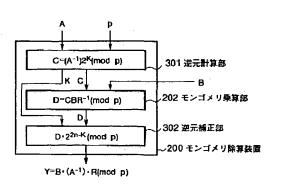
【図5】

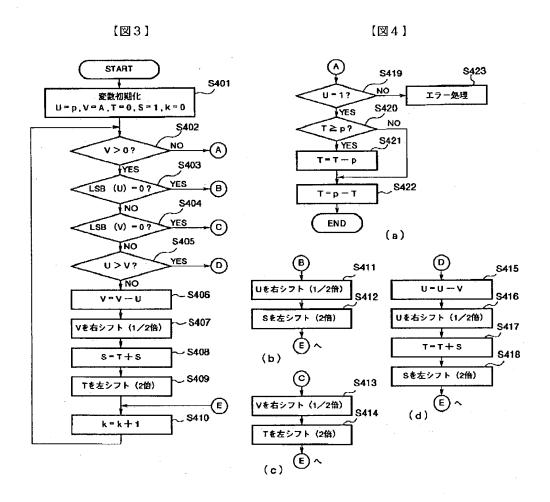


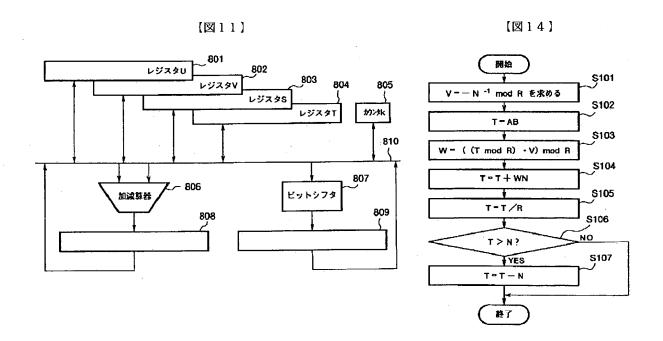
[図10]



【図16】







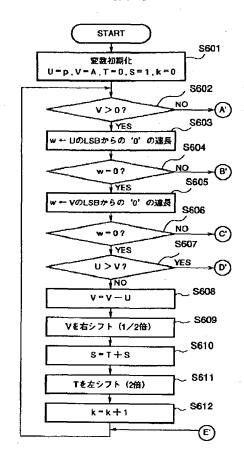
【図6】

		初期値	108	2回目	3回日	400
	U (∽p)	10111	00010	00001	00001	00001
(a)	V (=A)	10011	10011	10011	01001	00100
(8)	T	0	1	1	10	100
	s	1	10	100	101	111
	k	0	1	2	3	4

		508	60B	7回目	出力値
	U (~p)	00001	00001	00001	
				-	
(b)	V (=A)	00010	00001	00000	ļ
	Т	1000	10000	100000	1110
	Ś	111	111	10111	
	k	5	8	7	7

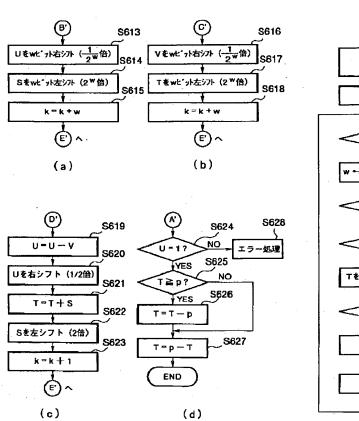
[Т	
	初期値	1110	
(c)	1回目 左シフト	11100	
	pを減算	101	
	2回目 左シフト	1010	
	3回目 左シフト	10100	

【図7】

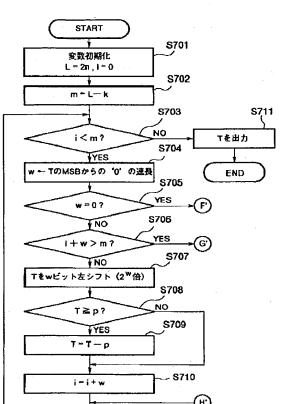


【図12】

	刺余系Zp領域	モンゴメリ演算域
定義城	0以上 (p-1) 以下の整数	0以上(p-1)以下の整数
ž	a = AR -1 mod p	A = aR mod p
逆元	ax=1 mod p を満たすx	Ax = R ² mod p を満たすx
加算	a+b mod p	A + B mod p
減算	a b mod p	A - B mod p
乗算	ab mod p	ABR ⁻¹ mod p
除算	b/a=ba mod p (ただし、a はaの逆元)	B/A=BA ¹ R ⁻¹ mod p (ただし、A ¹ はA の逆元)



【図8】

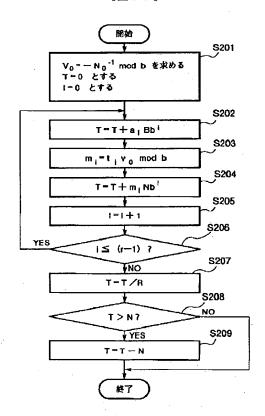


【図9】

【図13】

A = a2 ⁿ mod p p = 23 (n = 5)			ax = 1 mod p p = 23 (n = 5)			AX = 2 ²ⁿ mod p p = 23 (n = 5)		
a	Α		а	ж		Α	х	
0	0			-				
1	9		1	1		1	12	
2 3	18		2	12		2	6	
3	4		3	8		3	4	
4	13		4	6		4	3	
5	22		5	14		5	7	
6	8		6	4		6	2	
7	17		7	10		. 7	. 5	
. 8	3	'	8	3	ı	8	13	
9	12		9	,18	l	9	9	
10	21		10	7		10	15	
11	7		11	21	١.	11	22	
12	16		12	2		12	1	
13	2		13	16		13	8.	
14	11		14	5		14	14	
15	20		15	20	!	15	10	
16	6		18	13		16	18	
17	15		17	19		17	21	
18	1 1		18	9		18	16	
19	10		19	17]	19	20	
20	19		20	15		20	19	
21	5		21	11	1	21	17	
22	14		22	22		22	11	
(:				b)		,	c)	

【図15】



【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載 【部門区分】第6部門第3区分 【発行日】平成11年(1999)11月5日

【公開番号】特開平10-269060 【公開日】平成10年(1998)10月9日 【年通号数】公開特許公報10-2691 【出願番号】特願平10-14250 【国際特許分類第6版】

G06F 7/72

G09C 1/00 650

// G06F 17/10

[FI]

G06F 7/72

G09C 1/00 650 A

G06F 15/31 Z

【手続補正書】

【提出日】平成10年12月17日

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】請求項6

【補正方法】変更

【補正内容】

【請求項6】正の奇整数N、正の整数A(0≦A<N、AとNは互いに素)について、Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≧Lなる整数nに対して、X=A⁻¹・2¹″mod Nなるモンゴメリ演算域での逆元Xを求めるモンゴメリ逆元計算装置であって、

初期状態を2進表現にてU=N、V=A、T=0、S=1、k=0とし、

Uの最下位ビットがOならば、Uを右シフトし、Sを左シフトし、kを1増加す<u>る処理と、</u>

Vの最下位ビットがOならば、Vを右シフトし、Tを左 シフトし、kを1増加する処理と、

Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U >Vならば、UからVを減じ、Uを右シフトし、TにS を加え、Sを左シフトし、kを1増加する処理と、

Uの最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U ≦Vならば、VからUを減じ、Vを右シフトし、SにT を加え、Tを左シフトし、kを1増加する処理からなる 一連のルーブ処理を、V>0の間、繰り返し、

V=Oになった場合、T≥NならばTからNを減じた後に、NからTを減じた値をTとし、T<NならばNから Tを減じた値をTとする逆元計算手段と、

初期状態をi=0とし、

前記逆元計算手段により求められたTを左シフトした 後、T≧NならばTからNを減じてiを1増加し、T< Nならばiを1増加するループ処理を、i<2n-kの 間、繰り返し、 i=2n-kになったときのTを逆元Xとする逆元補正 手段とを備えたことを特徴とするモンゴメリ逆元計算装 置。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0025

【補正方法】変更

【補正内容】

【0025】本発明(請求項6)は、正の奇整数N、正 の整数A $(0 \le A < N, A \le N$ は互いに素) について、 Nを2進表現したときのビット長をLとして、n≥Lな る整数nに対して、X=X=A-1・2² mod Nな るモンゴメリ演算域での逆元Xを求めるモンゴメリ逆元 計算装置であって、初期状態を2進表現にてU=N、V =A、T=0、S=1、k=0とし、Uの最下位ビット がOならば、Uを右シフトし、Sを左シフトし、kを1 増加する処理と、Vの最下位ビットがOならば、Vを右 シフトし、Tを左シフトし、kを1増加する処理と、U の最下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U> Vならば、UからVを減じ、Uを右シフトし、TにSを 加え、Sを左シフトし、kを1増加する処理と、Uの最 下位ビットが1かつVの最下位ビットが1で、U≦Vな らば、VからUを減じ、Vを右シフトし、SにTを加 え、Tを左シフトし、kを1増加する処理からなる一連 のループ処理を、V>Oの間、繰り返し、V=Oになっ た場合、T≧NならばTからNを減じた後に、NからT を減じた値をTとし、T<NならばNからTを減じた値 をTとする逆元計算手段と、初期状態をi=0とし、前 記逆元計算手段により求められたTを左シフトした後、 T≥NならばTからNを減じてiを1増加し、T<Nな らばiを1増加するループ処理を、i <2n-kの間、 繰り返し、i=2n-kになったときのTを逆元Xとす る逆元補正手段とを備えたことを特徴とする。